

第3章 モナド

モナド (monad) は、Haskell (あるいは他の関数型言語) で破壊的代入 (変数の値など状態を変更すること) や入出力のような、他の言語では“副作用” (side effect) として実現される特徴を扱うための手法である。

もともとは数学のカテゴリ理論 (圏論) で使われている言葉を借用したものであるが、Haskell で使用する時には、背景となるカテゴリ理論のことを知っている必要は一切ない。

3.1 参照透明性と副作用

純粋な関数型言語には、式は値を表すためだけのものであり、「変数の出現はその定義の右辺の式で置き換えても全体の意味は変わらない」という性質がある。このような性質を _____ (referential transparency) と呼び、プログラムの“意味”を考察していく上でひじょうに重要な性質である。(参照透明性のおかげで、帰納法などによる証明が容易になる。) 一方、副作用は、式がその値以外に持っている“効果”的な性質である。Haskell の式は副作用を持っていない。

C や ML のような言語では、入出力や破壊的代入を扱う部分では参照透明性は成り立たない。例えば、C で、

```
c = getchar(); putchar(c); putchar(c);
```

と

```
putchar(getchar()); putchar(getchar());
```

とは、異なるプログラムである。

一見、参照透明性と入出力や破壊的代入は相容れない性質のように見える。しかし、Haskell では次のように考える。

入出力や、変数などの状態の変更は、単なる値ではなく何らかの“アクション”であり、単なる値とは異なる型を持っている。この“アクション”的な型は、アクションに対応している文脈でしか使用することができない。従って、アクションと値は区別され、参照透明性が保たれる。

例えば、Haskell で `getchar`, `putchar` に対応する関数は、それぞれ次のような型を持っている。

```
getChar :: IO Char  
putChar :: Char -> IO ()
```

この IO という型構成子がアクションの型である。そもそも、C 言語の `putchar(getchar())` という式に対応する `putChar getChar` のような Haskell の式は、型エラーになってしまう。IO 型に用意されている演算子 `>>=` を用いて、次のように書かなければいけない。

```
getChar >>= (\ c -> putChar c)
```

ここで、`>>=` の型は $\text{IO } a \rightarrow (\text{a} \rightarrow \text{IO } b) \rightarrow \text{IO } b$ である。(実際には、以下で説明するように、より一般的な型を持っている。) この式では、`getChar` というアクションの結果得られる値が、`c` という変数に束縛され、続いて `putChar c` というアクションが実行される。アクションの型を持つ式から値だけを抽出するには、`>>=` のような演算子を介する必要がある。`c = getChar` と書けるわけではないので、文法の上からも型の面からも `c` が `getChar` と置き換えられないことが明白である。

3.2 モナドとは

さまざまな言語で副作用とされる特徴(入出力・破壊的代入・例外処理・非決定性など)に対するアクションの型が実は共通の構造を持っていて、同じような演算子で取り扱えることがわかつてきた。この共通の構造を持つ型(正確には型構成子)のことを _____ (monad) という。つまり、モナドはアクションの型である。上記の IO もモナドである。ただし、モナドの中にはアクションと言う言葉がふさわしくないものもあるので、以下では代わりに“計算”(computation) という言葉を使う。

具体的にはモナドとは

$$\begin{aligned} \text{unitM} &:: a \rightarrow M a \\ \text{bindM} &:: M a \rightarrow (a \rightarrow M b) \rightarrow M b \end{aligned}$$

という型の関数の存在する型構成子 M のことである。より厳密には、 $\text{unitM}, \text{bindM}$ が

$$\begin{aligned} (\text{unitM } a) \cdot \text{bindM} \cdot k &= k a \\ m \cdot \text{bindM} \cdot (\lambda a \rightarrow \text{unitM } a) &= m \\ m_1 \cdot \text{bindM} \cdot (\lambda a \rightarrow (m_2 \cdot \text{bindM} \cdot (\lambda b \rightarrow m_3))) &= (m_1 \cdot \text{bindM} \cdot (\lambda a \rightarrow m_2)) \cdot \text{bindM} \cdot (\lambda b \rightarrow m_3) \end{aligned}$$

の 3 つの等式を満たす必要がある。

直観的には $M a$ という型は、_____ を意味する。また、 unitM と bindM の直観的な意味は次のとおりである。

- $\text{unitM } a \dots$ 値 a をそのまま返す _____ を表す。
- $m \cdot \text{bindM} \cdot k \dots$ まず、 $m :: M a$ を評価し、その結果の値を関数 $k :: a \rightarrow M b$ に渡して、続けて評価する計算を表す。

3.3 モナドと型クラス

モナド M の定義は模倣したい副作用により異なるし、付随する関数 $unitM, bindM$ の定義ももちろん異なる。しかし、 $unitM, bindM$ は M をパラメータとして、決められた型を持つので、型クラスを用いてアドホック多相な関数として定義することができる。

```
class Monad m where {
    return :: a -> m a;                      -- 上の unitM に対応
    (=>)   :: m a -> (a -> m b) -> m b -- 上の bindM に対応
}
```

Monad は型ではなく、型構成子に対する型クラスになっている。

3.4 IO モナド

IO は Haskell の Prelude (最初から読み込まれているライブラリ) で使用可能なモナド型である。その定義は一般的なプログラマからは見えない組込みの型となっている。IO は Haskell で入出力や状態を効率的に扱うために、処理系で特別な扱いを受ける。putChar, getChar の他にも、主なプリミティブとして以下のような関数がある。

```
putStr      :: String -> IO () -- 文字列を出力する
putStrLn    :: String -> IO () -- 文字列を出力して、改行する

getLine     :: IO String        -- 一行を入力する
getContents :: IO String        -- EOF まで入力する
```

これらの他にファイルに対して入出力するための関数なども用意されている。

さらに、Data.IORef というモジュールを import することで、次のような参照型 (IORef) を扱う関数も用意される。

```
newIORef    :: a -> IO (IORef a)    -- 新しい参照の作成
readIORef   :: IORef a -> IO a       -- 参照の読み出し
writeIORef  :: IORef a -> a -> IO () -- 参照への書き込み
```

Haskell で、GHCi のような対話環境ではなく、実行可能ファイルにコンパイルして実行する時、C と同じように main という名前の関数から実行が開始されることになっているが、main 関数は、 $IO \tau$ という形の型 (τ は任意の型) を持たなければいけないことになっている。

たとえば、標準入力から読み込んだ文字列の大文字を小文字に変換したものと小文字を大文字に変換したものを出力するプログラムは以下のようになる。

```
module Main where {

    import Data.Char; -- Data.Char モジュールを import する
    -- toLower, toUpper :: Char -> Char は大文字・小文字の変換関数

    main :: IO ();
    main = getContents >>= (\ s -> putStrLn (map toLower s)
                                >>= (\ _ -> putStrLn (map toUpper s)))
}
```

ラムダ抽象 ($\lambda \dots \rightarrow \dots$) は、どんな中置演算子よりも優先順位が低いので、上記の定義は括弧を省略し、さらにレイアウトを整えて、次のように書くことができる。

```
main = getContents      >>= \ s ->
        putStrLn (map toLower s) >>= \ _ ->
        putStrLn (map toUpper s)
```

実は、Haskell では Monad クラスに対して、_____という特別な記法を用意していて、この関数は次のように書くこともできる。

```
main = do {
    s <- getContents;
    putStrLn (map toLower s);
    putStrLn (map toUpper s)
}
```

3.5 モナドとインタプリタ

IO は効率のために Haskell の処理系で特別扱いされる組込みのモナドであるが、他の言語の副作用を模倣するためにユーザがモナドを定義することも可能である。以下では、モナドを利用して簡単な命令型プログラミング言語（つまり副作用を持つ言語）のインタプリタを作成する。モナドを用いる利点は、“計算”の意味が変わっても、モナドの標準的な関数 *unitM*, *bindM* のみを用いている部分は、変更する必要がないところである。簡単な言語からはじめて様々な特徴をもつ言語を定義していく。名前がないと不便なので、これらの対象言語を Util (Untyped Tiny Imperative Language) と呼び、必要により、Util1, UtilErr, … などのように接尾語をつけることにする。

説明を簡単にするため、ここではモナドを型クラス Monad のインスタンスとして宣言していない。この宣言を追加して、do 記法を使うプログラムに書き直すことは暗黙の練習問題とする。

実際のインタプリタにはフロントエンド、つまり _____ や _____ が必要である。字句解析や構文解析の原理は C 言語などの命令型言語で記述するときと変わりはない。再帰下降構文解析（あるいは LR 構文解析）などの方法を利用する。ただ、再帰下降法で構文解析部を記述するときに、モナドとして構成すると便利である。

しかし、ここではこれらフロントエンドの作り方は既知のものとして、構文木ができた状態から話をはじめることにする。

構文木のデータ構造として、次のようなデータ型を使用する。

```
type Decl = (String, Expr);
data Expr = Const Value | Var String | If Expr Expr Expr
          | Let Decl Expr | Letrec Decl Expr
          | Lambda String Expr | App Expr Expr;
```

つまり、式 (Expr) とは、定数 (Const) または、変数 (Var) または、if 式 (If)、let 式 (Let)、再帰的な

let式(Letrec)、ラムダ式(Lambda)、関数適用(App)からなる。さらに、あとから必要に応じて構文要素を追加することにする。

具体的な構文としては次のようなBNFで定義されていると仮定する。(演算子の優先順位なども適切に宣言されているとする。)

```
Expr → Const | Var | ( Expr )
| if Expr then Expr else Expr | letrec Decl in Expr | let Decl in Expr
| \ Var -> Expr | Expr Expr | Expr + Expr | Expr * Expr | …(他の中置演算子)…
```

そして、次のような関数も既に定義されているものと仮定する。

```
myParse :: String -> Expr; -- 字句解析・構文解析の関数
```

Valueは“値”的型である。Exprを評価した結果はValue型になる。ここでは、数値・真偽値・文字列・文字・関数・組を扱えるようにする。

```
data Value = Num Double | Bool Bool | Str String | Char Char
| Fun (Value -> M Value) | Pair Value Value | Unit;
```

インタプリタの実行中に変数の値を知る必要があるため、変数の名前と値の対応をデータとして持つておく必要がある。この対応を表すデータのことを_____ (environment)と呼ぶ。ここでは環境を単に変数名(String)と値(Value)の対のリスト¹として表す。

```
type Env = _____;
```

このEnv型に対して次のような基本演算を用意しておく。

```
lookup' :: a -> [(a, b)] -> b;
lookup' x ((n,v):rest) = if n==x then v else lookup' x rest;
```

また、初期環境として+, *などのプリミティブ関数に対する定義を用意しておく。

```
initEnv = [("+", Fun (\ (Num c) -> Fun (\ (Num d) -> Num (c+d)))), 
          ("*", Fun (\ (Num c) -> Fun (\ (Num d) -> Num (c*d)))), 
          ...
          ]
```

この他に==, <, <=, >=, >, True, False, pair, fst, snd, toString, ++などのプリミティブの定義をinitEnvに追加しておく。toStringは数値などを文字列に変換する関数、++は文字列の連接オペレータである。

ここで目標は次のような型を持つ関数を定義することである。

```
interp :: Expr -> Env -> M Value; -- インタプリタ本体
```

この型のなかのMがモナドであり、対象言語Utilの“計算”的型を表す。つまり、interpはValue型の値を返すだけではなく、Value型の計算を返す必要があるということである。今後、いろいろな特徴を導入していくにつれ、このMの定義が変わることになる。

¹このようなリストを連想リスト(association list, a-list)と言う。現実のインタプリタではもっと効率の良いデータ構造を用いる。

3.6 最初のインタプリタ – Util1

最初のバージョン Util1 では、 M はトリビアルな計算（何もしない計算）としておく。つまり、Util1 は副作用を持たない言語である。

```
type M a = a;

unitM :: a -> M a;
unitM a = a;

bindM :: M a -> (a -> M b) -> M b;
m `bindM` k = k m;
```

interp の定義は次のようにになる。個々の構文要素に対する定義は (Letrec を除いて) 比較的平易である。

```
interp :: Expr -> Env -> M Value;
interp (Const c) e = unitM c;
interp (Var x) e = unitM (lookup' x e);
interp (Let (x, m) n) e = interp m e `bindM` \ v ->
                           interp n ((x,v):e);
interp (App f x) e = interp f e `bindM` \ (Fun g) ->
                      interp x e `bindM` \ y ->
                      g y;
interp (Lambda x m) e = unitM (Fun (\ v -> interp m ((x,v):e)));
interp (If m1 m2 m3) e = interp m1 e `bindM` \ (Bool b) ->
                           if b then interp m2 e
                           else interp m3 e;
interp (Letrec (x, m) n) e =
  mfixU (\ v -> interp m ((x, Fun v):e) `bindM` \ (Fun v) ->
          unitM v) `bindM` \ v ->
  interp n ((x, Fun v):e)
```

Letrec に対する定義で使われている mfixU は次のように定義されている関数である。

```
mfixU :: ((a -> M b) -> M (a -> M b)) -> M (a -> M b);
mfixU f = f (\ a -> mfixU f `bindM` \ g -> g a);
```

この定義はかなりトリッキーなので、これで再帰を実現できる理屈は、ここでは理解する必要はない。(下の問で紹介する fix のバリエーションと考えておけば良い。)

問 3.6.1 以下のように定義される関数: fix

```
fix :: (a -> a) -> a;
fix f = f (fix f);
```

を用いて定義される式:

```
fix (\ f -> \ n -> if n==0 then 1 else n * f(n-1))
```

は階乗の関数を表すことを示せ。

このとき、

```
interp (myParse "letrec fact = \\ n -> if n==0 then 1 else n*fact(n-1) in fact 5")
initEnv
```

という式を評価すると Num 120.0 という値になる。

3.7 UtilErr – エラー処理の導入

Util1 ではさまざまなエラーの場合を無視していたので、プログラムのなかに間違い（例えば、宣言していない変数を使用する・0で割算する・関数以外のものを関数の位置で使用するなど）がある時は、不可解なエラーメッセージを出力したり、予想できないような振舞いをしてしまったりする。そこでインタプリターにエラー処理を導入し、プログラム中の間違いに対しては適切なエラーメッセージを表示できるようにする必要がある。

エラーと正常な振舞いを区別するために、次のようにデータ型 Err を定義する。

```
data Err a = _____ | _____;
```

正常な振舞いは Success という構成子で表す。エラーの場合は状況を表す文字列をパラメータとする Failure という構成子を用いる。この型に対して次のような補助関数を定義しておく。

```
unitErr :: a -> Err a;
unitErr = Success;

bindErr :: Err a -> (a -> Err b) -> Err b;
( Success a ) `bindErr` k = ____;
( Failure s ) `bindErr` k = _____;
```

$m`bindErr`k$ は、まず m を計算し、その計算が正常終了すれば、その値を k という関数に渡す。しかし、いったん m でエラーが起こると、 k は評価されず、_____ ことを表している。

UtilErr の計算の型 M はこの Err そのものである。

```
type M a = Err a;

unitM :: a -> M a;
unitM = unitErr;

bindM :: M a -> (a -> M b) -> M b;
bindM = bindErr;
```

さらに、補助関数を定義しておく。

```
failM :: String -> M a;
failM = Failure;

lookupM :: String -> Env -> M Value;
lookupM x ((n,v):rest) = if n==x then unitM v else lookupM x rest;
lookupM x []           = failM ("Variable: \"++x++\" is not found");
```

lookupM は Util1 で使用した lookup' に相当する関数であるが、環境中に変数の束縛が見つからなかった場合は、エラーとなるようにしている。failM は _____ 時に用いる関数である。

初期環境 (`initEnv`) に定義しておく“プリミティブ関数”もエラー処理を利用するように書き換えることができる。例えば、割り算 (/) に対応する関数は次のように定義すれば良い。

```
Fun (\ v -> case v of {
    Num c -> unitM (Fun (\ w ->
        case w of {
            Num 0 -> _____;
            Num d -> unitM (Num (c/d));
            _ -> failM "Number expected"))
    );
    _ -> failM "Number expected"
})
```

これで引数が数値でない場合や、0 で割ろうとした場合にはエラーが報告される。

`interp` の定義自体もエラーが起こる可能性のあるところを次のように書き換えておくと良い。

```
interp (App f x) e = interp f e `bindM` \ g ->
    case g of {
        Fun h -> interp x e `bindM` \ y ->
            h y;
        _ -> failM "Function expected."
    };
interp (If m1 m2 m3) e = interp m1 e `bindM` \ v ->
    case v of {
        Bool b -> if b then interp m2 e
                    else interp m3 e;
        _ -> failM "Boolean expected."
    };
interp (Letrec (x, m) n) e = mfixU (\ v ->
    interp m ((x, Fun v):e) `bindM` \ v1 ->
    case v1 of {
        Fun f -> unitM f;
        _ -> failM "function expected."
    }) `bindM` \ v ->
interp n ((x, Fun v):e);
```

例えば `App` の場合は、関数の位置に出現する式が実際に関数でないときにはエラーを報告する。`If` の場合は条件式の位置に来る式が真偽値を取らない時にエラーとなる。

なお、`UtilErr` は（Haskell のような）遅延評価ではなくて、関数の引数を必ず先に評価する _____ (strict evaluation) をシミュレートすることに注意する必要がある。例えば “`(\x -> 0) (1/0)`” のような式は、Haskell では _____ が、
`UtilErr` では _____。

Java の `try ~ catch` のように例外を捕捉する構文を導入することも可能である。

```
data Expr = ... | _____ | _____;
```

BNF には以下の構文を追加する。

$$Expr \rightarrow \dots \mid \text{try } Expr \text{ catch } Expr \mid \text{throw } Expr$$

`Try m1 m2` は `m1` を評価し、エラーがなかった場合は、その戻り値を `try` 式の戻り値とする。しかし `m1` の評価中にエラーが生じた場合は、代わりに `m2` を評価する。`Fail e` は明示的にエラーを発生させる。（Java の `throw` に対応する。）これらの構文に対する `interp` の定義は次のようになる。

```

interp (Try m1 m2) e = _____;
interp (Fail m1) e   = interp m1 e `bindM` \ v ->
                      failM (showValue v);

```

(ここで `showValue` は `Value` 型のオブジェクトの文字列としての表現を返す `Value -> String` 型の関数であるとする。) `tryM` は _____

関数である。

```

tryM :: M a -> M a -> M a;
tryM (Success v) m = _____;
tryM (Failure _) m = _;

```

例えば

```

interp (Try (App (App (Var "/") (Const (Num 1))) (Const (Num 0)))
            (Const (Num 99999)))
       initEnv

```

の値は `Success (Num 99999.0)` になる。

3.8 UtilST – 状態の導入

`Util` に更新（代入）可能な状態の概念を導入する。C 言語や Java 言語のように、変数に対して代入を導入することも可能であるが、非本質的な部分が多くなってしまうので、ここで紹介する例では、2つだけ更新可能な“参照”を導入することにする。2という数は別に本質的なものではなく、いくつにすることも可能である。

`Expr` 型には、この参照への代入 (`SetX`, `SetY`) と参照 (`GetX`, `GetY`) を追加するとともに、2つの制御構造 – 繰り返し (`While`) と逐次実行 (`Begin`) – のための構文を導入しておく。

```

data Expr = ... | _____ | _____ | _____ | _____
             | _____ | _____ ;

```

これに対する具象構文は次のようなものを想定する。

```

Expr → ... | setX Expr | getX | setY Expr | getY
           | while Expr do Expr | begin ExprSeq
ExprSeq → Expr end | Expr ; ExprSeq

```

例えば、“`begin setX 1; setX (getX+3); getX end`”というプログラムを評価すると、_____という結果が得られる。

状態を導入するために、やはり“計算の型”`M` の定義を変更する必要がある。まず次の ST を定義する。

```

type MyState = (Value, Value);
type ST a = MyState -> (a, MyState);

unitST :: a -> ST a;
unitST a = _____;

bindST :: ST a -> (a -> ST b) -> ST b;
m `bindST` k = _____;

```

ST は、MyState 型の状態の書換えを表す型である。unitST a は状態 (s) の変更を行なわず、a をそのまま返す計算である。m `bindST` k は、m で変更された状態 (s1) をそのまま、k に受渡す計算である。

UtilST での計算の型 M は、ST そのものになる。

```

type M a = ST a;

unitM = unitST;
bindM = bindST;

```

すると、Const, Var, Let, Letrec に対する interp の定義は基本的に 3.6 節のものを変更する必要はない。

SetX や GetX のような新しいプリミティブの解釈は次のように行なう。

```

interp (SetX m1) e = interp m1 e `bindM` \ v ->
    \ (x, y) -> (x, (v, y));
interp (SetY m1) e = interp m1 e `bindM` \ v ->
    \ (x, y) -> (y, (x, v));
interp GetX e = _____;
interp GetY e = _____;

```

SetX, SetY は MyState を書き換え、また GetX, GetY は MyState の値の一部を複製している。

Begin や While などの制御構造に対する定義は次のようになる。

```

interp (Begin [m1]) e = interp m1 e;
interp (Begin (f:fs)) e = interp f e `bindM` \ _ ->
    ;
interp (While m1 m2) e = interp m1 e `bindM` \ (Bool b) ->
    if b then interp m2 e `bindM` \ _ ->
        _____
    else unitM Unit;

```

run という関数を

```

run :: String -> String;
run prog = showValue (fst (interp (myParse prog) initEnv (Unit, Unit)));

```

のように定義する。つまり run はプログラムソースを構文解析し、初期環境 (initEnv) と初期状態 ((Unit, Unit)) を与えて、interp を実行し、その結果を取り出す関数である。この run に対して、

```

run ("let fact = \\ n ->
    " begin           " ++
    "   setX 1; setY n;      " ++
    "   while getY > 0 do begin" ++
    "     setX (getX*getY);    " ++

```

```

"      setY (getY-1)      "++
"    end;                 "++
"    getX                 "++
"  end in                "++
"fact 9                  ")

```

の結果は"362880.0"になる。

なお、STのようなモナドは、直接 Haskell で命令的なプログラムを記述するためにも使える。例えば、階乗の関数は次のように書くことができる。

```

factAux :: ST Value;
factAux = getY
        if n>0 then getX
                  'bindM' \ (Num n) ->
                  'bindM' \ (Num p) ->
                  setX (Num (n*p)) 'bindM' \ _ ->
                  setY (Num (n-1)) 'bindM' \ _ ->
                  factAux
        else     getX;

fact   :: Double -> ST Double;
fact n = setX (Num 1) 'bindM' \ _ ->
          setY (Num n) 'bindM' \ _ ->
          factAux      'bindM' \ (Num r) ->
          unitM r;

```

階乗の場合、普通に関数的な定義を書いた方が簡潔だが、パラメータの数が多い場合などは、このような命令的な書き方の方が簡潔になる場合もありうる。

問 3.8.1 この M の定義では、エラー処理を考慮していない。エラー処理を行なうためには、この M の定義にさらに Err を合成する必要がある。

```

type M a = MyState -> Err (a, MyState);

unitM :: a -> M a;
unitM a = \ s -> unitErr (a, s);

bindM :: M a -> (a -> M b) -> M b;
m `bindM` k = \ s0 -> case m s0 of {
    Success (a, s1) -> k a s1;
    Failure err       -> Failure err
};

```

この M の定義に対して、interp を定義せよ。

3.9 UtilNonDet – 非決定性の導入

次に対象言語 Util に非決定性を導入する。非決定性 (nondeterminism) とは _____ を言う。ある選択肢を選んだ結果、計算が失敗する場合がある、その場合は前の選択肢に戻って計算をやり直す(_____)。非決定性は探索型のゲー

ムや構文解析プログラムなどで利用できる。非決定性をプリミティブな機能として提供する言語としては、論理型言語の _____ が有名である。

Util に、新しく Amb と Fail の構文を追加する。

```
data Expr = ... | _____ | _____;
```

Amb m1 m2 は、m1 または m2 のいずれかを評価する計算を表す。Fail は計算の失敗を表す。これに対する具象構文としては、

$$Expr \rightarrow \dots | amb\ Expr\ or\ Expr | fail\ Expr$$

を想定する。

非決定性の“計算”の型 M は次のように定義する。

```
data List a = Cons a (List a) | Failure String;
type M a = List a;

nil :: List a;
nil = Failure "";

append :: List a -> List a -> List a;
(Cons x xs) `append` ys = Cons x (xs `append` ys);
(Failure s) `append` (Failure "") = Failure s;
(Failure s) `append` ys = ys;

unitM :: a -> M a;
unitM a = Cons a nil;

bindM :: M a -> (a -> M b) -> M b;
(Cons x xs) `bindM` k = k x `append` (xs `bindM` k);
(Failure m) `bindM` k = Failure m;
```

つまり、List a は基本的には a のリスト型 ([a]) だが、空リストに String 型のメッセージが付加されている。unitM と bindM は、リストの内包表記を説明する時に使った

```
unit :: a -> [a]
bind :: [a] -> (a -> [b]) -> [b]
```

に類似の関数である。この M は複数の選択肢を単にリストとして表現している。

計算の失敗は Failure で表される。

```
failM :: String -> M a;
failM message = _____;
```

すると、Amb と Fail に対する interp は次のように定義される。

```
interp (Amb m1 m2) e = _____;
interp (Fail e1) e = interp e1 e `bindM` \ v ->
    failM (showValue v);
```

Amb m1 m2 は m1, m2 の 2 つの式の評価の結果を append で単に接続しているだけである。

割算のように失敗する可能性のある計算は、上記の failM を用いて定義しておく。

```
Fun (\ v ->
    case v of {
```

```

Num c -> unitM (Fun (\ w ->
  case w of {
    Num 0 -> failM "Division by 0";
    Num d -> unitM (Num (c/d));
    _ -> failM "Number expected"
  }));
_ -> failM "Number expected"
)

```

ここで、run という関数を

```

run :: String -> String;
run prog = showL (interp (myParse prog) initEnv);

showL (Cons a (Cons b cs)) = showValue a ++ " or " ++ showL (Cons b cs);
showL (Cons a _)           = showValue a;
showL (Failure str)        = "Failure: " ++ str;

```

と定義しておくと、run "(amb 1 or 2) * (amb 3 or 4)"の値は、"3.0 or 4.0 or 6.0 or 8.0"となり、run "(amb 1 or 2) / (amb 0 or 4)"の値は"0.25 or 0.5"となる。失敗している計算については結果に現れていないことに注意する。

なお、run の定義を

```

run1 :: String -> String;
run1 prog = showValue (_____ (interp (myParse prog) initEnv));

hdL :: List a -> a;
hdL (Cons a _) = a;

```

のようにして、リストの頭部を取ることにより、成功した最初の計算だけを返すようにすることも可能である。すると、run1 "(amb 1 or 2) / (amb 0 or 4)"の値は "0.25"となる。この場合、実装言語の Haskell が _____ を採用しているため、他の選択肢の計算は行なわれない。そのため選択肢が無限個あるような場合でも最初の選択肢の計算結果を出力することができる。

この章の参考文献

- [1] Philip Wadler 「The essence of functional programming」
19th Annual Symposium on Principles of Programming Languages (invited talk), 1992 年 1 月
おもにモナドを用いてインタプリタを構築する方法を解説している。
- [2] Philip Wadler 「Monads for functional programming」
Program Design Calculi, Proceedings of the Marktoberdorf Summer School, 1992 年 7–8 月
モナドを用いてパーサを構築する技法の解説がある。
- [3] Philip Wadler 「Comprehending Monads」
ACM Conference on Lisp and Functional Programming, Nice (France), 1990 年 6 月
モナドとリストの内包表記の関係について解説している。